

Modos de Transferência

Introdução aos Modos Bloqueado, *Polling* e Interjeição

Capítulo 10.5 do Monteiro
Capítulo 7 do Stallings

Última alteração: 15/06/2022

Prof. Ney Laert Vilar Calazans

Baseado em notas de aulas originais do Prof. César Augusto Missio Marcon

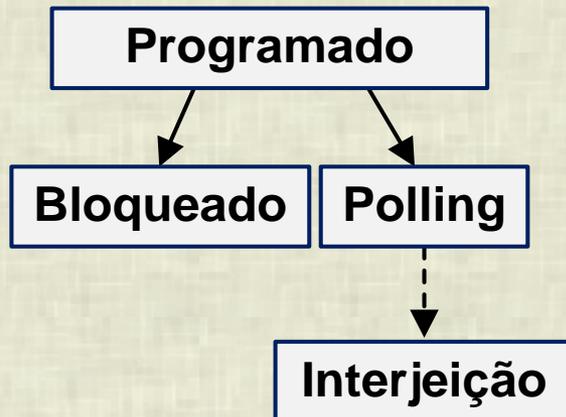
Introdução

- **Motivadores → analisar modos de transferência**
 - Quando efetuar a transferência (atendendo requisitos de projeto)?
 - Mecanismos para controlar transferências (eficientemente)?
- **Requisitos**
 - Resposta rápida a eventos críticos
 - Eventos de segurança exigem resposta imediata
 - Eventos em tempo real → têm tempo máximo para receber resposta (*deadline*)
 - Não sobrecarregar CPU com E/S
 - Acesso à disco e *refresh* de memória podem exigir muito serviço
 - Modos básicos (são dois)



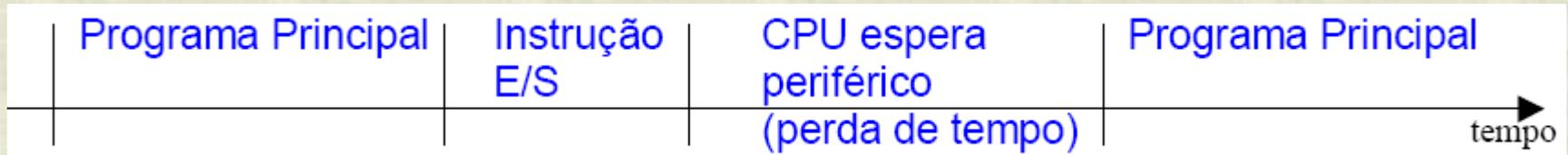
Entrada/Saída Programada

- **E/S controlada pela CPU**
- **Procedimento**
 1. Em instante determinável, processador pergunta a periférico se este está apto a receber ou transmitir
 2. Em caso afirmativo, realiza transferência
- **Tipos**



Modo Bloqueado

- **Uma vez iniciada a comunicação, CPU fica bloqueada**
 - Ocupada e escrava do periférico até terminar a operação
- **Problema**
 - Periféricos, em geral → muito mais lentos que CPU
- **Consequência**
 - CPU é sub-utilizada



- **Exemplo de utilização**
 - Máquinas reativas → Esperam ações externas captadas por sensores para então responder ao meio
 - Computador dedicado a tarefas dependentes de um único periférico
 - E. g. pesagem → Única atividade da máquina é pesar

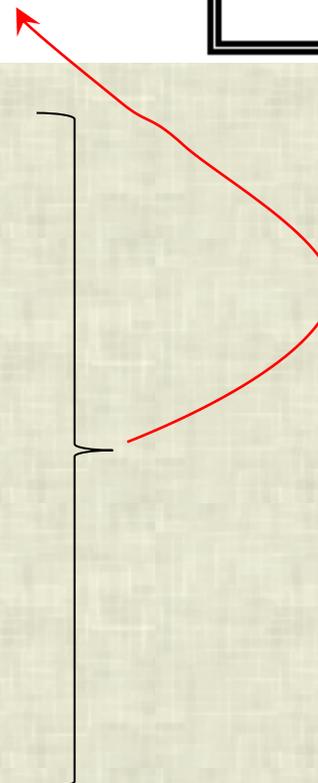
Polling

- **CPU possui controle total da comunicação**
 - Determina instantes de tempo qdo ocorrem transferências
- **CPU periodicamente testa se há dispositivo p/ se comunicar**
 - A pergunta pode ser diretamente em um porta de entrada da CPU
- **Otimização pode ser feita com controladores**
 - CPU periodicamente testa registradores de estado dos controladores de E/S
 - Registradores sinalizam possíveis transferências a realizar

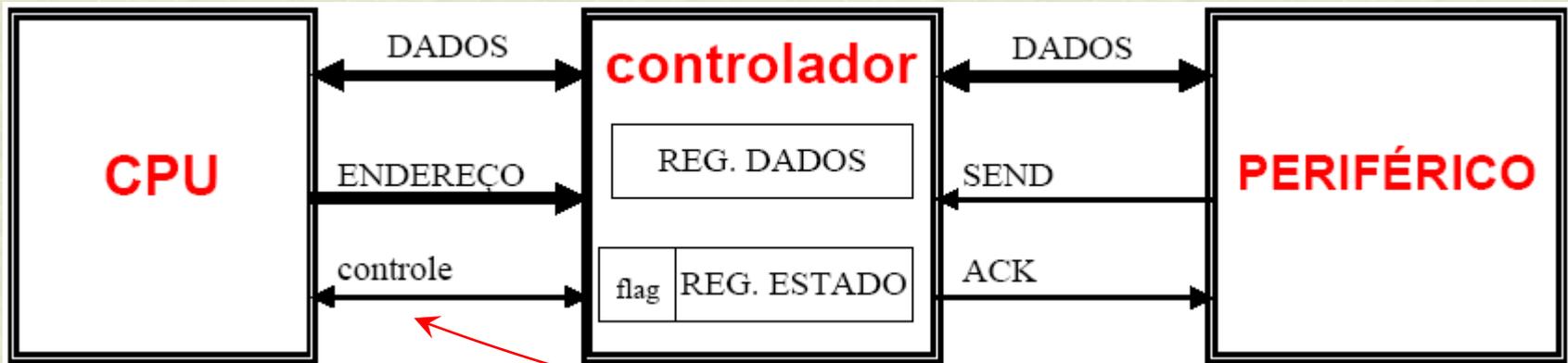
Polling - Controlador e Periférico



1. Periférico transfere dados para controlador
 - Coloca dados no barramento
 - Ativa sinal *send*
2. Controlador armazena dados
 - Dados lidos são colocados em *buffers*
 - Responde *ack* para periférico
 - Sinaliza “dado presente” para CPU, ativando *flag*
3. Controlador habilita novo envio de dados
 - Remove *ack* se
 - *Flag* desativada (qdo CPU já buscou) ou
 - Tem espaço no *buffer* local para mais dados
4. Periférico habilita novo envio de dados
 - Remove *send* ao detectar remoção de *ack*



Polling – CPU e Controlador



1. CPU verifica se tem dados a transferir
 - Executa *polling* periodicamente no registrador de estado
2. CPU lê o dado do controlador
 - Quando *flag* ativo
 - Lê dado do barramento
 - Armazena dado em memória
3. CPU avisa controlador de leitura com sucesso
 - CPU envia sinal de controle para desativar *flag*
4. Periférico pode enviar novo dado

Polling – Overrun Error

- **No protocolo descrito no *slide* anterior dados só são enviados quando *ack* desativado. Assim, o que acontece quando um periférico necessita enviar uma rajada de dados?**
 - Tem que esperar
- **Otimização no protocolo**
 - Permitir que periférico envie novos dados assim que receber *ack*
- **Condição**
 - Se CPU demorar muito para ler os dados recebidos (mais tempo do que a nova escrita de dados)
- **Motivos possíveis**
 - CPU mais lenta que o periférico
 - CPU ocupada com outras tarefas mais prioritárias
- **Problema**
 - Dados novos podem sobrescrever dados que ainda não foram lidos
- **Como amenizar problema?**
 - Área de armazenamento temporário (*buffer*) no controlador

Polling – Exercício de Overrun Error

- 1. Dada uma serial assíncrona de 2 Mbps sendo escrita em um buffer de um controlador, qual a área de armazenamento deste *buffer* para que um programa possa ler este por *polling*, sem perder dados, a taxa máxima de leitura uma a cada 100ms?**
- 2. Faça um esquema temporal que ilustre os tempos de escrita e leitura de dados no *buffer***
- 3. Faça um esquema de blocos ilustrando os principais sinais na comunicação**

***Polling* – Cálculo de Tempo Desperdiçado**

- **Nos slides seguintes, analise o tempo desperdiçado para atender por *polling* os requisitos especificados em cada caso**

Polling – Cálculo de Tempo Desperdiçado 1

- **Dados**

- CPU lê *flag* a cada 0,1 μ s (10 MHz) B= byte (8 bits)
- E/S transfere dados a 1 KB/seg
- Largura do barramento: 1 Byte

- **Pergunta**

- Quantas leituras desnecessárias são feitas ao *flag* para realizar uma transferência?

- **Resposta**

- E/S transfere 1 B/ms

$$\frac{1ms}{0,1\mu s} = \frac{10^{-3}}{10^{-7}} = 10^4$$

- **9999 leituras sem sucesso para 1 com sucesso**

Polling – Cálculo de Tempo Desperdiçado 2

- **Dados**
 - CPU operando a 50 MHz
 - Rotina de *polling* consome 100 ciclos
- **Pede-se**
 - Tempo de CPU consumido para verificar um *mouse*, sabendo-se que este deve ser verificado 30 vezes/s
- **Resposta**
 - Quantidade de ciclos gastos pela CPU para realizar todas as transferências
 - $30 \times 100 = 3.000$ ciclos/s
 - % de ocupação da CPU
 - $(3.000 \times 100\%) / 50 \times 10^6 = 0,006\%$
- **Conclusão**
 - *mouse* não incomoda

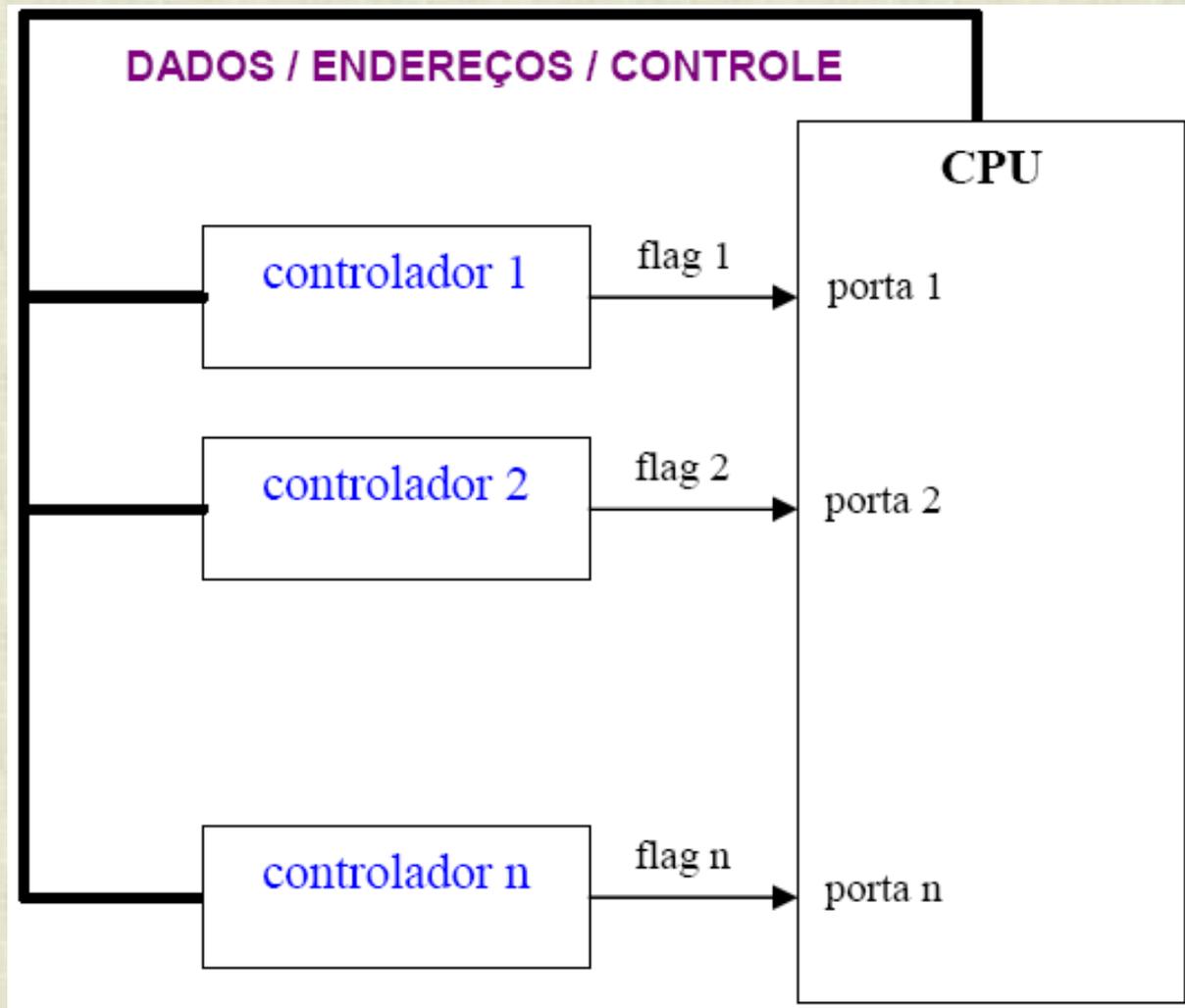
Polling – Cálculo de Tempo Desperdiçado 3

- **Condições**
 - CPU operando a 50 MHz
 - Rotina de *polling* consome 100 ciclos
- **Pede-se**
 - Tempo para transferir dados de um periférico
 - Taxa de 50 KB/s, transferindo-se 2 bytes por vez
- **Resposta**
 - Quantidade de transferências por segundo
 - $(50 \times 10^3 \text{ Bytes} / 2 \text{ Bytes}) = 25.000 \text{ transferências/s}$
 - Quantidade de ciclos gastos pela CPU em todas transferências
 - $25.000 \times 100 = 2.500.000 \text{ ciclos/s}$
 - % de ocupação da CPU
 - $(2.500.000 \times 100\%) / 50 \times 10^6 = 5\%$
- **Conclusão**
 - Transferência de dados é tolerável

Polling – Cálculo de Tempo Desperdiçado 4

- **Condições**
 - CPU operando a 50 MHz
 - Rotina de *polling* consome 100 ciclos
- **Pede-se**
 - Tempo para transferir dados de um disco rígido
 - Taxa de 2 MB/s, transferindo 4 bytes por vez
- **Resposta**
 - Quantidade de transferências por segundo
 - $(2 \times 10^6 \text{ Bytes} / 4 \text{ Bytes}) = 500.000 \text{ transferências/s}$
 - Quantidade de ciclos gastos pela CPU em todas transferências
 - $500.000 \times 100 = 50 \times 10^6 \text{ ciclos/s}$
 - % de ocupação da CPU
 - $(50 \times 10^6 \times 100\%) / 50 \times 10^6 = 100\%$
- **Conclusão**
 - A CPU deveria ficar totalmente dedicada a tratar transferência de dados do disco rígido através de *polling*

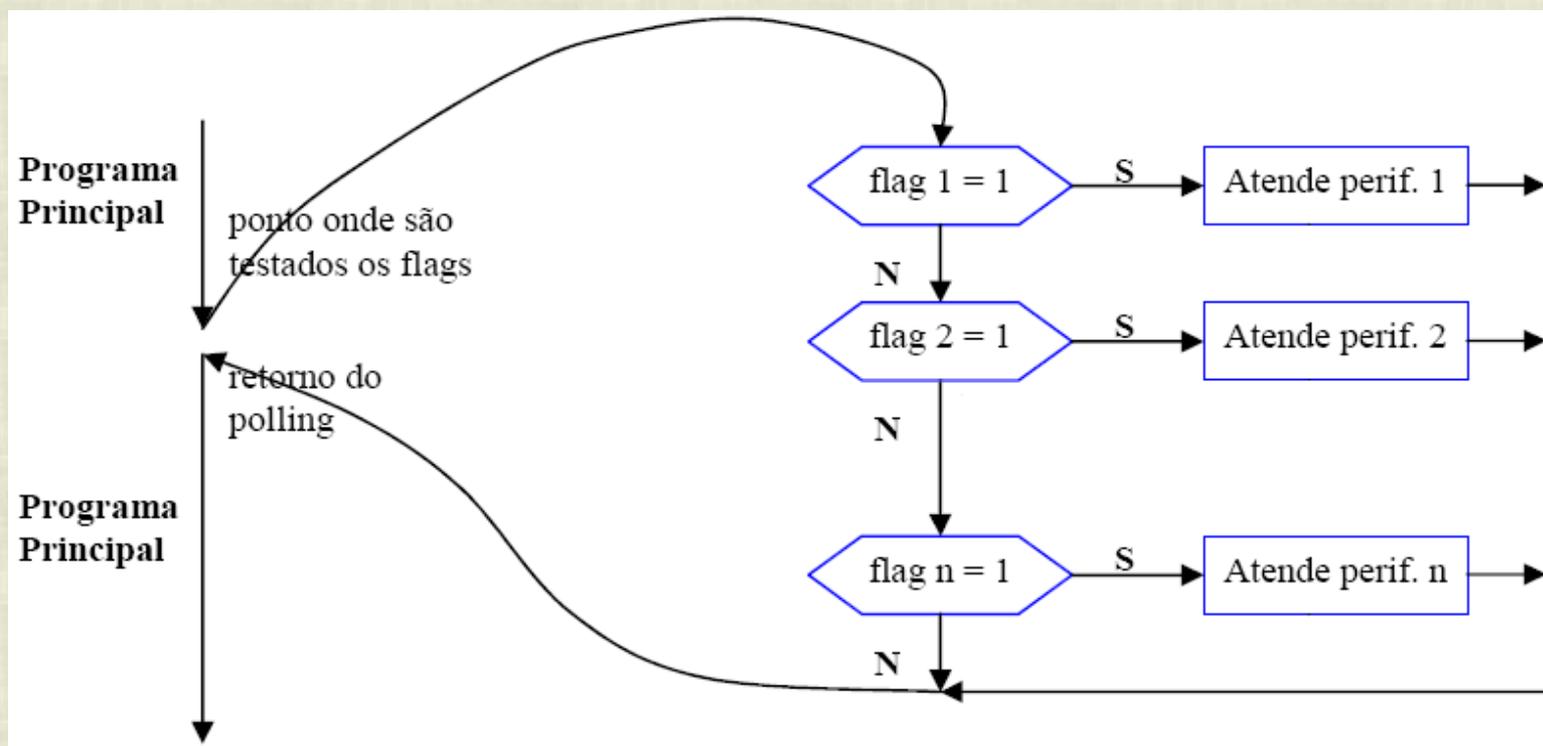
Polling em Vários Dispositivos 1



Polling em Vários Dispositivos 2

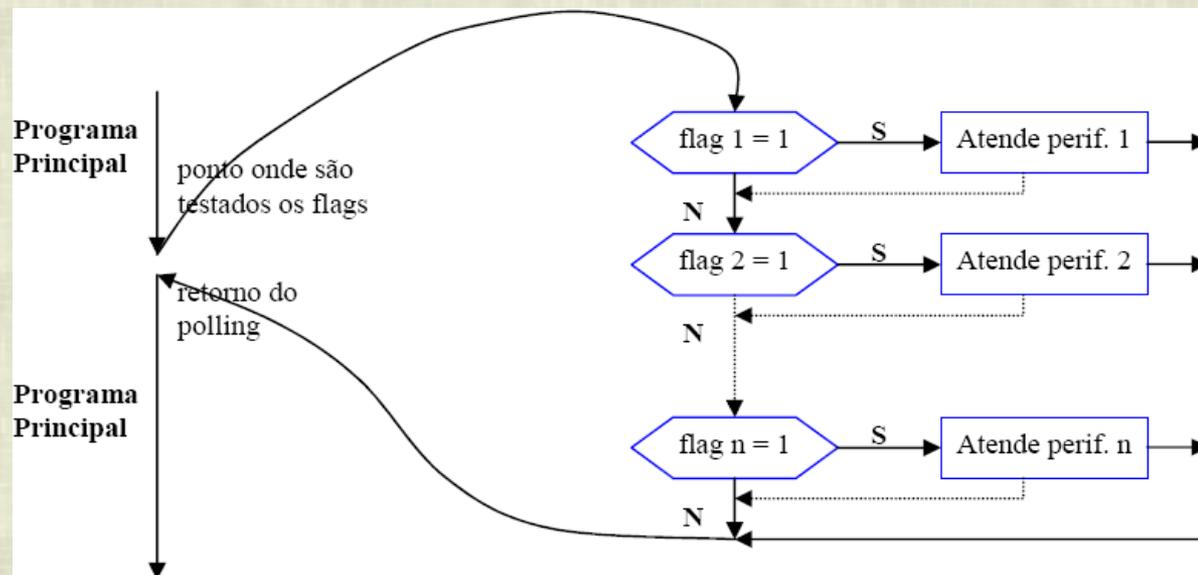
- **Verificação de *flags***

- Prioridade implícita
- Normalmente atende apenas um periférico por *polling*
- Prioridade de atendimento ao menor número de periférico pode acontecer *starvation*



Polling em Vários Dispositivos 3

- **Solução para evitar *starvation***
 - Leitura de mais de um periférico



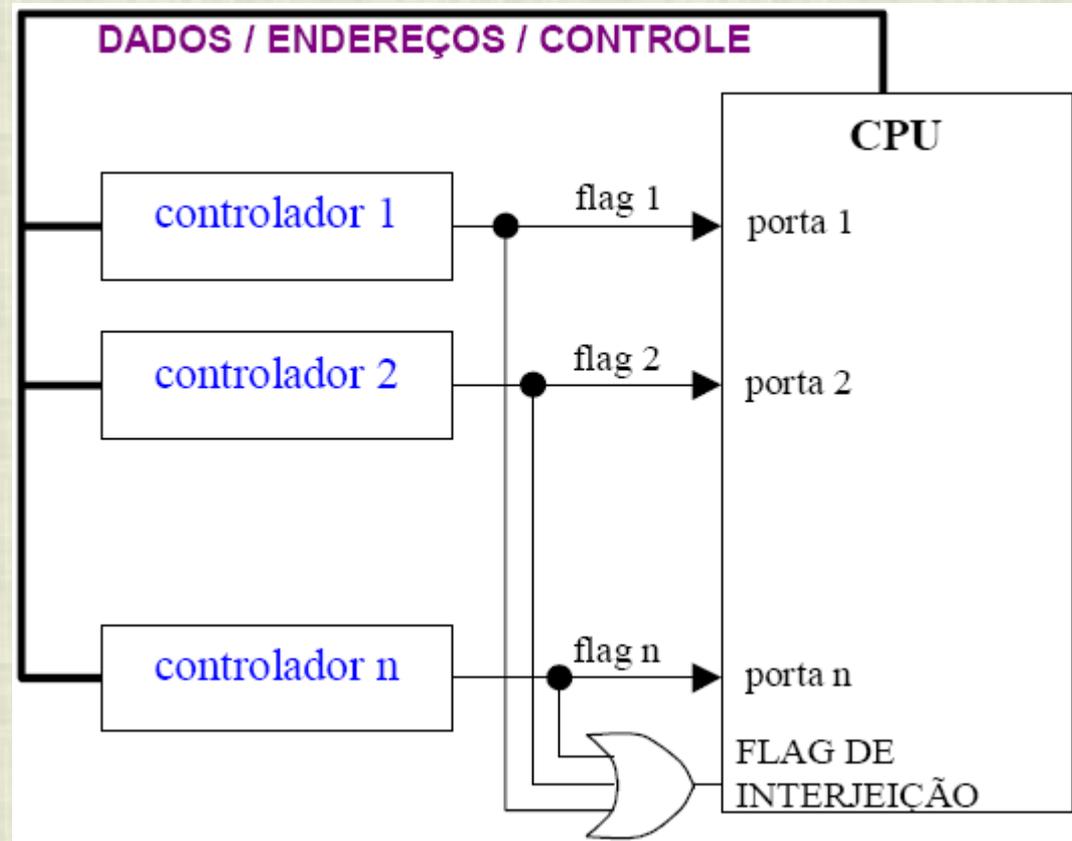
- Esta solução pode causar muito atraso para a CPU
- **Projetista decide em função de**
 - Número de periféricos
 - Frequência estimada dos pedidos de atendimento
 - Frequência de teste dentro do programa principal
- **Existe alguma outra solução melhor?**

Polling em Vários Dispositivos 3

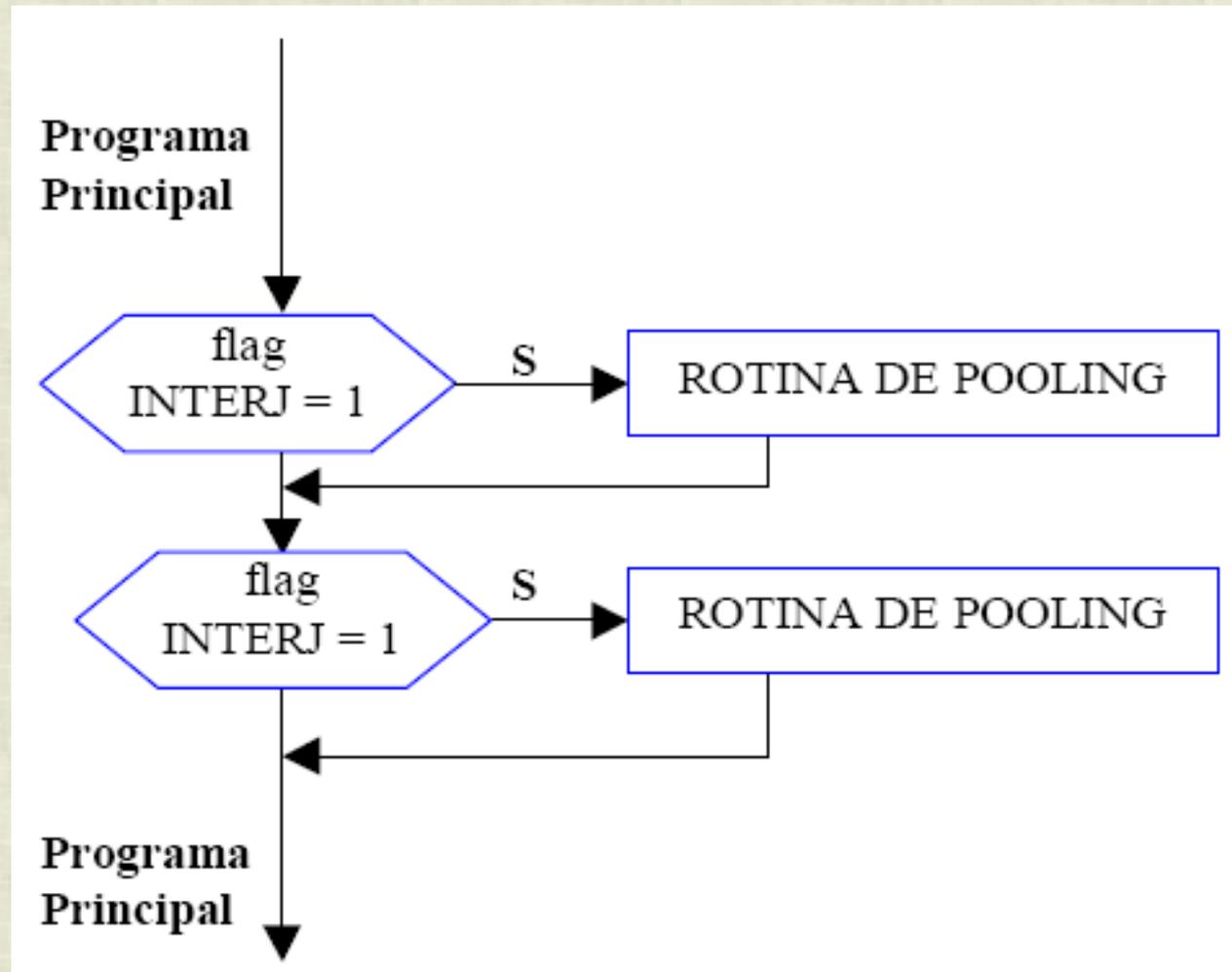
- **Existe alguma outra solução melhor?**
 1. Atendimento com fila. Quem foi atendido vai para o final da fila e tem a última prioridade no próximo *polling*
 - Analise vantagens e desvantagens
 2. ...
 3. Interjeição

Interjeição

- **O que é?**
 - Otimização do *polling*
- **Funcionalidade**
 - Ou lógico de todos os *flags*
- **Consequência**
 - Menor tempo com o teste
- **Procedimento**
 - CPU só testa um bit → independentemente do número de periféricos



Interjeição – Implementação da Funcionalidade



Exercício

- 1. Faça um trecho de programa que permita ter uma comparação de software entre modo bloqueado, *polling* e interjeição**
 - Considere o programa descrito em C, com as funções
 - `getchar()` (função bloqueante que lê um inteiro do teclado), e
 - `kbhit()` (função não bloqueante que verifica se existem caracteres no *buffer* de teclado)
 - Para a comparação com interjeição, considere a possibilidade de acesso a 3 diferentes teclados
- 2. Qual o método utilizado para otimizar E/S tipo *polling*? Explique-o**
- 3. Suponha um programa de alto nível que avalia (por *polling*) a cada 20ms um *buffer* serial com capacidade para armazenar 64 bytes**
 - Supor que o tempo de leitura do *buffer* é desprezível
 - Qual a maior taxa em bytes/s para comunicação serial sem que ocorra *overrun*?

RESPOSTA:

- TaxaLeitura ≥ 3.200 bytes/s
- TaxaEscrita ≤ 3.200 bytes/s

Exercícios

4. **Dada uma serial assíncrona de 2 Mbps sendo escrita em um buffer de um controlador**
- Qual a área de armazenamento deste *buffer* para que um programa possa ler este por *polling*, sem perder dados, a uma taxa máxima de uma leitura a cada 100 ms?
 - Faça um esquema temporal que ilustre os tempos de escrita no *buffer* e leitura de dados
 - Faça um esquema de blocos ilustrando os sinais principais na comunicação
5. **(Com resposta) Seja dado o projeto de um sistema embarcado cujo processador acessa um dispositivo de entrada/saída por *polling* a uma taxa média de 1 acesso a cada 20 ms. Considerando uma comunicação assíncrona P82 (paridade par, 8 bits de dados e dois *stop* bits além do *start* bit), com 144.000 bps e uma UART com um registrador de buffer e um de deslocamento, sendo que em cada *polling* a CPU pode fazer uma ou duas escritas na UART, calcule:**
- Qual a taxa máxima de transmissão ideal (não deve ser considerado o tempo de *polling* do processador)?
 - Qual a taxa efetiva de transmissão em caracteres/s?
 - Qual o tempo necessário para transmitir 100 Kbytes para cada caso acima?
 - Faça um esboço para ilustrar os instantes de tempo onde ocorre transmissão de dado, a comunicação CPU com dispositivo de E/S, e o tempo em que o processador está em atividades entre *pollings*

Exercícios

RESPOSTA (5):

Acesso (*polling*) = 1/20 ms Dados (8 bits)

Comunicação = P82 →

STT – Start Bit

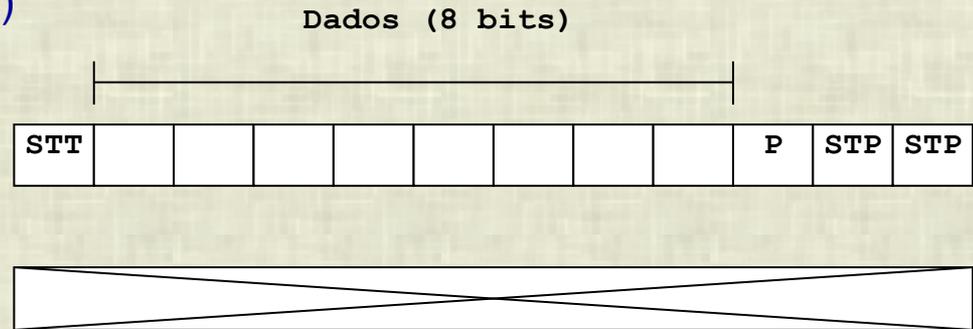
P - Paridade

STP – Stop Bit

Taxa = 144.000 bps (bits por segundo)

UART = 1 buffer + 1 shift register

Quantidade = 100 Kbytes (KB)

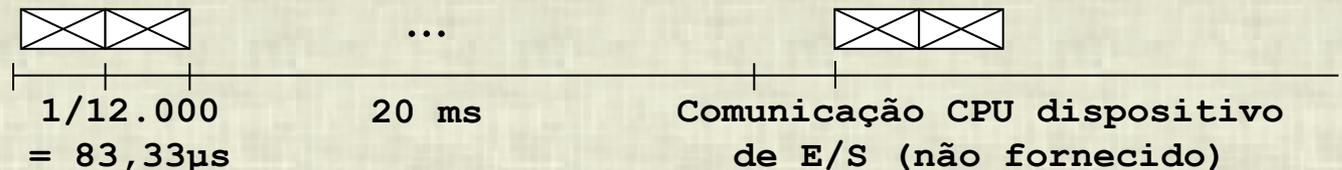


A) Taxa máxima = 144.000 bps / 12 b = 12.000 Bps (bytes por segundo)

Tempo para transmitir na taxa máxima = 100KB / 12.000 Bps = 8,333 seg



B) Taxa efetiva



C) Taxa efetiva = 2 B / 20 ms = 1 B / 10 ms = 100 B/s (desconsiderando o tempo de comunicação da CPU com dispositivos de E/S)

Tempo = 100KB / 100 Bps = 1Ks = 1000 s